版权所有 © 《激光技术》编辑部 http://www.jgjs.net.cn

第37卷 第4期 2013年7月 激 光 技 术 LASER TECHNOLOGY Vol. 37, No. 4 July, 2013

文章编号: 1001-3806(2013)04-0551-05

一种激光二极管像散光束准直整形方法研究

谢洪波,吕二阳,祝晓晨,李 勇,姚丽娟

(天津大学 精密仪器与光电子工程学院 光电信息工程系,天津 300072)

摘要:为了准直并整形具有像散的激光二极管光束,采用高斯光束 q 参量变换规律,推导了利用柱面自聚焦透镜整形激光二极管光束应满足的条件,并在此基础上,通过软件模拟优化,得到了一套效果良好的光束整形准直系统。经过准直整形后光束快慢轴方向发散角基本相等,均小于0.7mrad,束腰位置差异小于2.8mm。结果表明,系统中柱面自聚焦透镜的应用起到了较好的效果,准直整形后的光束具有发散角较小且旋转对称等特点。

关键词: 激光器;准直整形;柱面系统;自聚焦透镜

中图分类号: TN248.4 文献标识码: A doi:10.7510/jgjs.issn.1001-3806.2013.04.030

Shaping and collimation of LD beam with astigmatism

XIE Hong-bo, LÜ Er-yang, ZHU Xiao-chen, LI Yong, YAO Li-juan

(Department of Photoelectric Information Engineering, College of Precision Instrument and Opto-electronics Engineering, Tianjin University, Tianjin 300072, China)

Abstract: In order to collimate and shape the LD beam with astigmatism, the mathematic condition for LD beam shaping with a cylindrical gradient-index lens was introduced applying ABCD law. Based on this, a system with good effect was got through software simulation. After collimation and beam shaping, the beam in fast and slow axis has the same divergence angle which is less than 0.7 mrad and the beam waist difference in z axis is less than 2.8 mm. The result shows a good effect was obtained with a cylindrical gradient-index lens in this system. Under the condition of beam shaping and collimation, the LD beam has the characteristics of small divergence angle and rotationally symmetry.

Key words: lasers; collimation and shaping; cylindrical system; gradient-index lens

引 言

激光二极管(laser diode,LD)具有工作性能稳 定、结构简单、体积小、发光效率高、单色性好等优 点。在光通讯、激光加工、精密测量及激光投影显示 中有着广泛的应用前景^[1]。但是由于非对称激活 通道使其出射光束的发散角较大且存在像散,一般 情况下,快轴方向的发散角在 30°~60°之间,慢轴 方向的发散角在 10°~30°之间,这种非对称性严重 制约了激光二极管的使用,因此,需要对其出射光束 进行准直整形。

目前,国内外对 LD 光束进行准直整形的主要 方式有:(1)柱透镜系统。分别对 LD 快轴和慢轴两 个方向进行准直和整形,整个结构复杂,体积较大;

E-mail: hbxie@tju.edu.cn

收稿日期:2012-08-27;收到修改稿日期:2012-11-05

(2)衍射元件系统。结构简单,效果较好,但衍射元件加工难度大,且衍射效率较低;(3)变形梯度折射率系统。结构简单,易于封装在微结构中,但是由于工作距离和材料本身尺寸的限制,无法达到较好的准直效果^[25]。

作者针对 LD 光束特性,运用近轴变换矩阵推导了柱面自聚焦透镜整形 LD 光束应满足的条件, 并在理论分析的基础上使用 CODE V 软件设计了一 套光束准直整形系统。

1 光束整形原理

高斯光束经自聚焦透镜传播后,仍然保持高斯 光场分布。对于快慢轴方向发光面尺寸差异比较小 的激光二极管,两个方向束腰均位于发光面处,但是 由于束腰尺寸不一致,即存在横向像散,经过旋转对 称光学系统后,出射光束的束腰位置及其大小不相 等,成为具有像散的高斯光束,因此,需要非对称的 光学系统对 LD 出射光束进行整形^[4,6]。柱面自聚

作者简介:谢洪波(1969-),男,博士,副教授,主要从事 光学成像与显示技术主面的研究。

技

术

光

激

焦透镜整形 LD 光束,是在自聚焦透镜的基础上,将 透镜端面改为柱面形式,构造非对称光学系统。通 过改变前后端面面形,使 LD 光束经柱面自聚焦透 镜后,快慢轴方向的光束截面半径在不同的传播距 离处均相等,实现光束整形的目的。

在距离发光面 *d* 处光束光场分布可以用以下公式进行描述^[2]:

$$\psi(x_{0}, y_{0}, d) \propto \exp\left[-\frac{x_{0}^{2}}{w_{x}^{2}(d)} - \frac{y_{0}^{2}}{w_{y}^{2}(d)}\right] \times \exp\left\{\frac{\mathrm{i}k}{2}\left[\frac{x_{0}^{2}}{r_{x}^{2}(d)} + \frac{y_{0}^{2}}{r_{y}^{2}(d)}\right]\right\}$$
(1)

式中, d 为光束在空间中传播的距离, $w_x(d)$ 和 $w_y(d)$ 分别为距离发光面 d 处快慢轴方向光束截面 半径, $r_x(d)$ 和 $r_y(d)$ 分别为距离发光面 d 处对应 x, y 方向光束波前曲率半径。

自聚焦透镜折射率分布公式为:

$$n^{2}(r) = n_{0}^{2} \left(1 - \frac{A}{2} r^{2} \right)$$
 (2)

式中,r为端面半径。当透镜端面为平面时,r→

∞^[78]。在近轴条件下,光束在自聚焦透镜内的传输 矩阵可以表示为:

$$\boldsymbol{M} = \begin{bmatrix} \cos(\sqrt{A}z) & \frac{1}{\sqrt{A}}\sin(\sqrt{A}z) \\ -\sqrt{A}\sin(\sqrt{A}z) & \cos(\sqrt{A}z) \end{bmatrix} \quad (3)$$

在近轴条件下, 4r² << 1, 自聚焦透镜的球面传

输矩阵为:

$$M_{\rm in} = \begin{bmatrix} 1 & 0\\ n_0 - 1 & 1\\ n_0 r_1 & n_0 \end{bmatrix}$$
(4)

$$\boldsymbol{M}_{\text{out}} = \begin{bmatrix} 1 & 0\\ \frac{1-n_0}{r_2} & n_0 \end{bmatrix}$$
(5)

式中, n_0 是透镜中心折射率, \sqrt{A} 是聚焦常数,z 为透镜长度, r_1 为光由空气传输到自聚焦透镜时端面曲率半径, r_2 为光由自聚焦透镜传输到空气时透镜端面曲率半径。

对于前后端面为柱面自聚焦透镜,其传输矩阵为:

$$M_{\text{len},y} = M_{\text{out}(r \to \infty)} M M_{\text{in}(r \to \infty)} = \begin{bmatrix} \cos(\sqrt{A}z) & \frac{1}{n_0 \sqrt{A}} \sin(\sqrt{A}z) \\ - n_0 \sqrt{A} \sin(\sqrt{A}z) & \cos(\sqrt{A}z) \end{bmatrix}$$
(7)

光束在空间中传播距离 d 的传输矩阵为:

$$\boldsymbol{M}_{d} = \begin{bmatrix} 1 & d \\ 0 & 1 \end{bmatrix} \tag{8}$$

光束在空间中传播 d₁ 后,进入柱面自聚焦透镜, 在距离透镜后端面 d₂ 处的传输矩阵可以表示为:

$$\begin{cases} \boldsymbol{M}_{d_2} \boldsymbol{M}_{\text{len},x} \boldsymbol{M}_{d_1} = \begin{bmatrix} A_x & B_x \\ C_x & D_x \end{bmatrix} \\ \boldsymbol{M}_{d_2} \boldsymbol{M}_{\text{len},y} \boldsymbol{M}_{d_1} = \begin{bmatrix} A_y & B_y \\ C_y & D_y \end{bmatrix} \end{cases}$$
(9)

式中,*A*,*B*,*C*,*D* 为矩阵元,根据高斯光束传输规律, LD 光束经过快慢轴方向相异的传输矩阵后得到对 应方向的参量 *q*,再通过求取虚部,即可得到同一个 截面上快慢轴方向的光斑尺寸:

$$\begin{cases} w_x^{\ 2}(d_2) = \frac{A_x^{\ 2}\pi^2 w_{0x}^{\ 4} + \lambda^2 B_x}{(A_x D_x - B_x C_x)\pi^2 w_{0x}^{\ 2}} \\ w_y^{\ 2}(d_2) = \frac{A_y^{\ 2}\pi^2 w_{0y}^{\ 4} + \lambda^2 B_y}{(A_y D_y - B_y C_y)\pi^2 w_{0y}^{\ 2}} \end{cases}$$
(10)

式中, λ 是波长, w_{0x} , w_{0y} 为 LD 光束快慢轴方向束腰 半径, $w_x(d_2)$, $w_y(d_2)$ 为经过近轴变换矩阵后 LD 光 束在距离透镜后端面 d_2 处的光束截面半径。

根据(10)式,若要整形后的光束旋转对称,则 要满足条件:当 d_1 ,LD 参量及自聚焦透镜确定后, 对于任意的 d_2 , $w_x^2(r_1,r_2,d_2) = w_y^2(r_1,r_2,d_2)$ 始终 成立。符合此条件的 r_1 和 r_2 即为柱面自聚焦透镜 前后端面半径。

激光技术 jgjs@sina.com

第37卷 第4期

2 软件模拟 LD 光束在自聚焦透镜中的传播

若要在 LD 光束整形的基础上同时实现对光束 进行准直,则需要单独讨论 w_{0x} , w_{0y} , d_1 ,z, λ ,自聚焦 透镜的参量 \sqrt{A} 及 n_0 等参量对 LD 光束的影响。因 为变量较多,彼此之间的关系较为复杂,故将变量逐 一数值化,仅保留变量 z,通过 CODE V 软件模拟自 聚焦透镜长度 z 对光束的影响。

下面以三菱公司的 ML520G54 型红色激光二极 管为例进行分析。激光光束中心波长 638nm,发光 区域 4μm × 2μm, θ_{FWHM} = 9°×19°,快慢轴方向束腰 位于发光面处。

依据高斯光束发散角与束腰之间变换公式:

$$\theta_{\rm e^{-2}} = \frac{2\theta_{\rm FWHM}}{\sqrt{2\ln(2)}} \tag{11}$$

$$w_0 = \frac{2\lambda}{\pi\theta_{e^{-2}}} \tag{12}$$

式中, $\theta_{e^{-2}}$ 为 LD 光束远场发散角, w_0 为束腰半径, θ_{FWHM} 为激光光束的半峰全宽角。

对于确定的波长和发散角,通过计算可得快轴 方向的远场发散角为 32.3°,慢轴方向的远场发散 角为 15.3°。对应于远场发散角,快轴方向束腰半 径为 0.72µm,慢轴方向束腰半径为 1.52µm。以常 用的 NSG SLW18 自聚焦透镜为例进行讨论,透镜直 径 1.8mm,聚焦常数 $\sqrt{A} = 0.3386$,透镜中心折射率 $n_0 = 1.6068$ 。考虑到激光二极管的机械结构及自聚 焦透镜的孔径等因素,设定自聚焦透镜距离半导体 激光器发光面 1.65mm。

使用 CODE V 软件模拟激光二极管光束在自聚 焦透镜中传播,不改变透镜端面面形,仅改变透镜长 度,记录光束快慢轴方向发散角和束腰位置差异的 变化情况,将模拟的结果进行参量拟合,如图1和图 2 所示。



Fig. 1 Variation of divergence angles along with the change of GRIN' length



Fig. 2 Variation of astigmatism along with the change of GRIN' length

由图1可知,由于LD快慢轴方向束腰尺寸不同,经自聚焦透镜准直后的光束在对应方向上发散 角不同。透镜长度变化的过程中,快慢轴方向发散 角变化曲线存在两个交点,交点处表示两个方向发 散角相等,此时传播像散大约为-700mm。由图2 可知,当准直后的光束发散角都较大时,像散较小, 当发散角较小时,透镜长度微小量变化会引起像散 出现较大的波动。图中曲线与坐标系横轴存在一个 交点,交点处像散值为0,此时慢轴方向的发散角是 快轴方向的2倍,没有实现快慢轴同时准直的目的。

通过以上分析可知,若仅以自聚焦透镜长度为 变量,无法同时达到光束整形和准直的目的。因此 引入端面面形为变量,在准直的基础上对光束进行 整形。

3 消像散准直系统设计

根据第1节中柱面自聚焦透镜整形 LD 光束的 理论推导,对于确定的 $w_{0x}, w_{0y}, d_1, z, \lambda, \sqrt{A}$ 和 $n_0, 可$ 建立 函数 $\Delta w_{xy}^2(r_1, r_2, d_2) = w_x^2(r_1, r_2, d_2) - w_y^2(r_1, r_2, d_2)_{\circ}$

通过模拟,当透镜长度 *z* = 2.48mm 时,从透镜 中出射的光束在快慢轴方向发散角均比较小,以此 长度作为理论计算的参量。 d_2 分别取 500mm, 1500mm,绘制以 r_1, r_2 为自变量的函数图形,其中自 变量定义域为 $0.9 < |r_1(r_2)| < 6$,并绘制 $\Delta w_{xy}^2 = 0$ 平面,见图 3。

由图 3 可知,当且仅当 r_1, r_2 同号时,两函数图 形的交线与 $\Delta w_{xy}^2 = 0$ 平面有交点,即存在 r_1, r_2 解, 并且解不唯一,满足 $\Delta w_{xy}^2 (r_1, r_2, d_2) = 0$,使得整形 后的光束旋转对称。以上是在近轴条件下得到的模 拟结果,与宽光束条件下会有略微的差异,为了得到 更加准确的结果,使用 CODE V 软件模拟宽光束条 件下准直消像散系统,进行设计优化。

在宽光束条件下使用 CODE V 软件进行优化设

术



Fig. 3 Function graphics in different definition domains

计,首先确定自聚焦透镜长度为2.48mm,其次将自 聚焦透镜端面改为柱面形式,其母线与激光二极管 出射光束的快轴方向平行。考虑到实际应用情况, 透镜前表面应该为凸面,依据理论分析,只有当柱面 镜前后端面半径同号的时候存在解,则后表面应该 为凹面。理论计算与软件设置中符号法则存在差 异,对应于图3b解空间,将自聚焦透镜前后端面半 径赋初始值均为1,并更改其属性为变量进行优化。

经 CODE V 软件的优化,对应于 LD 光束快轴 方向,柱面自聚焦透透镜前后端面的半径分别为 1.053mm 和 1.117mm,准直整形后光束快慢轴方向 束腰半径基本相同,差异在 0.3% 以内,远场发散角 约 1.23mrad,快慢轴方向束腰位置差异值小于 10mm。光束在空间中从 500mm 传播到 1500mm 时,光束截面为圆形。

一般应用中需要更小的发散角,可以在柱面自

聚焦透镜准直整形 LD 光束的基础上,附加一个球面单透镜进行2级准直^[9-10],见图4。



Fig. 4 a—schematic diagram of collimating the beam in slow axis b schematic diagram of collimating the beam in fast axis

通过附加一个球面单透镜,对整形准直后的 LD 光束进行了 2 次准直,得到了更小的光束发散角,整 形准直后光束快慢轴方向发散角为 0.69mrad 左右, 两方向束腰位置差异小于 2.8mm,达到了同时准直 整形光束的目的。

由于柱面自聚焦透镜承担了主要的准直及其整形功能,所以对其加工精度要求比较高。自聚焦透镜厚度公差在±0.01mm、半径公差在±0.001mm 范围内时,可以通过调节光学元件之间的间隔,保持 良好的光束准直整形效果。

由于自聚焦透镜直径较小,可能引起比较严重 的衍射效应。当高斯光束通过圆形孔径时,若 a 为 通光孔径,w 为传播截面上光场振幅减少到 $\frac{1}{e}$ 的光 斑半径。当 $\frac{a}{w}$ >1.5 时,有 99% 以上的能量通过,可 以忽略衍射效应^[7]。经过优化设计后的系统,光束 在自聚焦透镜上光场振幅减少到 $\frac{1}{e}$ 的最大截面半径 为 0.465mm,自聚焦透镜半径为 0.9mm,对应 $\frac{a}{w}$ >

1.8,因此可以忽略远场衍射效应。

应用本文中的方法,同样也可以对激光二极管 组进行光束准直整形,但是由于其特殊的光源结构, 需要使用微型化的自聚焦透镜阵列,在较短的工作 距离处才能满足使用条件。

4 结 论

推导了柱面自聚焦透镜整形 LD 光束应满足 的条件,并以此为基础应用软件模拟优化了一套 能够对 LD 出射光束进行准直整形的光学系统。

版权所有 © 《激光技术》编辑部 http://www.jgjs.net.cn

第37卷 第4期

HUN

系统结构简单、体积小,相比于 LD 出射光束,经过 该光学系统变换后的光束具有发散角小、旋转对 称的特点。

参考文献

- [1] CHELLAPPAN K V, ERDEN E, UREY H. Laser-based displays: a review[J]. Applied Optics, 2010, 49(25):79-98.
- [2] ACOSTA E, GONZALEZ R M, GOMEZ-RAINO C. Design of an anamorphic gradient-index lens to correct astigmatism of Gaussian laser beams[J]. Optics Letters, 1991, 16(9):627-629.
- [3] CHEN G, ZHAO Ch M, JI R Y, et al. Simulation design of semiconductor laser collimation based on ZEMAX[J]. Laser Technology, 2012, 36(3): 318-321 (in Chinese).
- [4] SINZINGER S, BRENNER H H, MOISEL J, et al. Astigmatic gradien-tindex elements for laser-diode collimation and beam shaping[J]. Applied Optics, 1995, 34(29):6626-6632.

- [5] GAO Y H, AN Zh Y, LI N N, et al, Optical design of Gaussian beam shaping [J]. Optics and Precision Engineering, 2011, 19 (7):1464-1471.
- [6] XU Q, ZENG X D, AN Y Y. Propagation of laser diodes beam through a gradient index lens[J]. Acta Photonica Sinica, 2007, 36 (s1):72-74(in Chinese).
- [7] LI X J, YAO J Q, ZHANG B G. Analyses on propagation and imaging properties of GRIN lens[J]. SPIE,2002, 4919:155-160.
- [8] ZHOU B K, GAO Y Zh, CHEN J Y, et al. Laser principles [M]. Beijing: National Defense Industry Press, 2009: 70-83 (in Chinese).
- [9] SMITH W J. Modern optical engineering [M]. 4th ed. Beijing: Chemical Industry Press, 2011;260-264 (in Chinese).
- [10] ZHENG P, YANG Y P, TAO Y, et al. Design of two-level laser beam expander based on Galilean structure [J]. Journal of Applied Optics, 2008,29(3):347-350(in Chinese).