二元矩形位相光栅用于高斯光束的空间整形

张新平 董丽萍 张保华

(核工业理化工程研究院,天津,300180)

摘要:本文研究了透射式二元矩形位相光栅实现高斯光束空间整形的基本原理,并作了理论 推导;提出了光栅加工的技术指标,对实验工作作了具体描述,并分析了实验结果。透射式二元矩 形位相光栅的主要技术指标为:栅槽宽度:1.5mm;栅槽深度:0.55µm;光栅有效尺寸:15mm;透射 率:大于 90%;波长覆盖:0.55µm~0.65µm;破坏阈值:平均功率 10W。整形参数:功率效率:大于 75%;能量效率:大于 90%;衍射距离要求:大于 10m;整形后光束强度的径向非均匀起伏:小于 9.3%。

关键词:透射式二元矩形位相光栅 高斯光束 空间整形 均匀化

Binary rectangular phase gratings applied to spatial shaping of Gaussian beam

Zhang Xinping, Dong Liping, Zhang Baohua

(Institute for Physical and Chemical Engineering)

Abstract: The study of basic principle and the theoretical analysis of the transmitted binary rectangular phase gratings for spatial shaping of Gaussian beam are presented in this paper. Practically, it is important to make the binary rectangular gratings. So the technical specifications of the gratings are summarized, and the experimental works and the experimental results are analyzed in details. Technical indices for the transmitted binary rectangular phase grating; width of the grating groove: 1.5mm; depth of the grating groove: 0.55μ m; effective size of the grating: 15mm; transmitivity: >90%; wavelength coverage: 0.55μ m = 0.65μ m; damage threshold: 10W on average. Shaping parameters: power efficiency: >75%; energy efficiency: >90%; diffraction distance: >10m; radial fluctuation of beam intensity after shaping: <9.3%.

Key words: transmitted binary rectangular phase grating Gaussian beam spatial shaping uniformation



激光的日益广泛应用,对其光束质量提出了各种不同的要求,而均匀性又是许多应用领域 中一个比较普遍的要求。但具有高斯分布特性的激光束在实际应用中,严重影响了预期效果, 因此,对此类光束在其径向截面内加以空间整形是非常必要而有意义的。

这里,我们在参考有关文献的基础上,进一步探讨了透射式二元矩形位相光栅实现高斯光 束空间整形的基本原理,并作了理论分析计算,在此基础上,改变了此类光栅的传统加工方法 ----照相蚀刻法,提出了镀膜法加工光栅的新方法,降低了加工难度和成本,并制作了实际的 整形器件,进行了实验工作,对实验结果作了分析,证明了这一技术的可行性和显著效果,也证 实了我们采用的制作方法是成功的。

二、基本原 理

根据数学上的傅立叶变换性质,一维函数 sinc(x)=sinx/x 的傅立叶变换为矩形分布,而 二维函数 Bessin $c(r) = J_1(r)/r(其中 J_1(r))$ 为一阶 Bessel 函数, r 为径向坐标变量)的傅立叶 变换为柱对称平顶分布。基于上述理论,如果先将高斯光束在某一径向截面内的振幅分布变 换为与函数 sinc(x)或 Bessinc(r)相近的分布形式,然后对该截面作光学傅立叶变换,则可实 现高斯光束的均匀化。

1. 利用透射式二元矩形位相光栅完成 高斯光束的振幅变换[1]

利用透射式二元矩形位相光栅,在光 束的某一径向截面内,对高斯光束的复振 幅作空间位相调制,使其分布与函数 sinc (x)或 Bessinc(r)相接近。

与一维位相调制和二维位相调制相对 应的光栅外形的俯视图分别如图 1a, 图 1b 所示,其剖面图如图2所示。

下面讨论中,我们仅按一维情况进行分析。如 图 2 所示,我们采用的这种二元矩形位相光栅的特 点在于,中心位置处,矩形浮凸的宽度为其它位置处 的二倍,其它位置处栅槽宽度与浮凸宽度相等,且光 栅为全透式。

我们定义以下参数:光栅周期为2A;册槽的实 际深度为 d,位相深度为 φ ;光栅浮凸材料的折射率为 n,环境(空气)的折射率为 n_0 ;入射光 波长为λ;则: $\varphi = 2\pi/\lambda(n-n_0)d$

$$f(x) = 1/2[(e^{y\varphi} - 1)(-1)^{\Delta} + (e^{y\varphi} + 1)]$$

式中, $\Delta = integer(x/A), x$ 为物平面上的坐标变量;设入射高斯光束的归一化复振幅分布函 数^[3](略去对其径向分布无影响的常数和因子)为:

$$g(x) = \exp\left(-\frac{x^2}{\omega^2} - j\frac{kx^2}{2R}\right)$$

式中, ω 为光栅前表面 1/e 振幅处的光束半径; R 为光栅前表面处光束波前的曲率半径; k 为 波数;并定义 $\sigma = A/\omega$;则物平面(光栅后表面)上的场的复振幅分布函数为:





Fig. 2 Section view of the gratings

$$a(x) = g(x)f(x)$$

= $\frac{1}{2}[(e^{j\varphi} - 1)(-1)^{\Delta} + (e^{j\varphi} + 1)] \exp\left(-\frac{x^2}{\omega^2} - j\frac{kx^2}{2R}\right)(\#)$

我们选取 $\omega = 1.5$ mm, $\varphi = 0.9\pi$, $\lambda =$ $0.6\mu m$, $\sigma = 0.85$;经计算得到的物平面上光场的 强度[I(x)],振幅[A(x)],位相[P(x)]分布如 图3所示。

2. 光学傅立叶变换可通过远场(夫琅和费)衍 射来实现

孔径场的夫琅和费衍射图样为孔径函数的直 接傅立叶变换[2],原理光路如图4所示,图中激光 器1输出的高斯光束通过光栅2后照射在远场衍 射屏3上, x 为物平面(光栅后表面)的坐标变量, u为谐平面(衍射屏表面)的坐标变量,z为物平 面到衍射屏表面的距离。

夫琅和费衍射要求: $z \gg x^2/\lambda$,由于实际 应用中,菲涅耳衍射条件更易于实现,我们先 把物函数代入菲涅耳衍射公式,然后调整衍 射参数 z. 而实现夫琅和费衍射。下面的推 导中略去公式中的常数和与径向分布无关的 因子。衍射屏表面的场分布为:



1995年4月

Fig. 3 Distributions of the optical field at the object plane I(x) - intensity distribution

A(x) - complex amplitude distribution



 $R_{\rm ei} = (\cos \varphi - 1)(-1)^{i} + (\cos \varphi + 1); I_{\rm mi} + \sin \varphi(-1)^{i} + \sin \varphi; 式中, N 代表光栅周期$ 的数量。

上述的积分式可通过数值积分进行求解,整形后光束径向强度分布函数为: I(u) = A(u)A*(u), 式中 A*(u)为 A(u)的复共轭; 位相分布函数为:



1.算法

(1)输入高斯光束的基本参数: λ, ω₀, ω, (ω₀为整形前高斯光束束腰半径);

(2)选择光栅参数: φ, σ, (A = ωσ);

(3)计算高斯光束的其它特征参数:

$$f = \frac{\pi \omega_0^2}{\lambda}; \ z_0 = f \sqrt{\frac{\omega^2}{\omega_0^2} - 1}; \ R = z_0 + \frac{f^2}{z_0};$$



1 - He-Ne laser 2 - thin convex lens 3 - shaper 4,5 - reflection mirrors 6 - scanning recorder

束直径与光栅周期的比率(即得到 σ 4,5⁻⁵ reflection mirrors δ - scalining recorder 的最佳值)。实际应用中,可再加入其它的光束变换装置,使整形后的光束半径仍满足需要。 首先,将透镜 2 置于 He-Ne 激 光器前(尽可能靠近激光器),先不 放入光栅,则光束经反射镜 4,5 反 射后,投射在扫描记录仪 6 上,记录 下此时(未整形)的光束径向强度分 布,如图 8a;然后,在光路中加入光 栅,并调整其位置,使光栅上的光斑 略大于中心圆环;观察记录仪处衍 射图样,如果衍射图样仍是中心强 边缘弱,则缓慢后移光栅,否则缓慢 前移光栅,直至用肉眼观察到一强 度均匀对称的光斑为止;再记录下



1995年4月

此时(整形后)的强度分布,如果结果仍不理想,再按上述方法微调光栅的前后位置,直到得到 满意的结果,如图 8b 所示。

六、实验结果分析

为了便于分析,我们定义以下参数: 1.边缘强度:整形前光束中心强度为 *I*₀, 则令 *I_R* = *I*₀/e² 为边缘强度。

2. 光束半径: 光强降至 I_R 的位置离开中心的距离为光束半径, 如图 9, 整形前为 ω_0 , 整形后为 ω 。

3.特征强度:如图 9, $I_a = \frac{I_{max} + I_{min}}{2}$ 称为 特征强度。

4.特征半径:光强降至 I_a 的位置离开中心的距离为特征半径,如图 9,整形前为 ω_{c0} ,整形 后为 ω_{co}

5.边缘陡度:特征半径与光束半径之比,用 以表征光束边缘强度的变化率。

6.顶端非均匀性:如图9的强度分布曲线,
其顶端的近似均匀分布区内仍存在着起伏,为
量度此起伏的大小,我们定义参 Table 2 Va



 $Fig. 9 \quad Quantitive \ analysis \ of \ the \ experimental \ result$

Table 2 Values of the parameters of the laser beam after and before shaping

жир р <u> </u>	$I_{\text{max}} - I_{\text{min}}$	
\mathfrak{X} D, D =	$I_{\rm max} + I_{\rm min}$;
针对实	验结果,分	析上述参

数,得到对比数据如表 2:

根据实验结果,整形后光束

parametersafter shapingbefore shapingbeam radius1.952.1characteristic radius1.450.9edge steepness74.4%42.9%top fluctuation9.3%unnecessary to measure

n will state that with the second White the second s